

О РАЗРЕШИМОСТИ ЛИНЕЙНОЙ ОБРАТНОЙ ЗАДАЧИ НАХОЖДЕНИЯ ПРАВОЙ ЧАСТИ СОСТАВНОГО ВИДА В ГИПЕРБОЛИЧЕСКОМ УРАВНЕНИИ

Р. Р. Сафуллова

ON SOLVABILITY OF THE LINEAR INVERSE PROBLEM WITH UNKNOWN COMPOSITE RIGHT-HAND SIDE IN HYPERBOLIC EQUATION

R. R. Safullova

Исследована разрешимость обратной задачи с неизвестной правой частью составного вида для линейных гиперболических уравнений второго порядка. Суть задачи состоит в том, что требуется вместе с решением определить неизвестную правую часть, задача рассматривается в цилиндрической области, задаются условия обычной начально-краевой задачи и некоторые условия переопределения, заданные на временных слоях $t = t_1$, $t = t_2$.

Ключевые слова: обратная задача, гиперболическое уравнение, условия переопределения, нелокальные условия

The solvability of the inverse problem with unknown composite right-hand side for second-order linear hyperbolic equation is studied. The essence of the problem is as follows: it is required to find together with solution the unknown right-hand side of the equation. The problem is considered in a cylindrical region, with set conditions being typical of the first boundary-value problem and with overdetermination conditions set over some sections $t = t_1$, $t = t_2$.

Keywords: inverse problem, hyperbolic equation, overdetermination conditions, nonlocal conditions

Введение

Работа посвящена исследованию разрешимости обратной задачи с неизвестной правой частью составного вида для гиперболических уравнений второго порядка.

Суть данной задачи состоит в том, что требуется вместе с решением определить неизвестную правую часть, при этом задача рассматривается в цилиндрической области, задаются условия обычной начально – краевой задачи и некоторые условия переопределения, заданные на временных слоях.

Обратные задачи для гиперболических уравнений второго порядка в различных постановках исследовались В. Г. Романовым, С. И. Кабанихиным, А. Лоренци, А. И. Прилепко, Б. А. Бубновым, Ю. Е. Аниконовым, Е. Г. Саватеевым и многими другими – см. работы [1 – 7] и имеющуюся там библиографию. Вместе с тем, заметим, что в предложенной ниже постановке обратные задачи для гиперболических уравнений ранее не изучались. Можно отметить лишь статьи А. Д. Искендерова [8], А. Х. Амирова [9, 10], в которых исследовались обратные задачи для гиперболических уравнений с неизвестной правой частью простейшего

вида, работу автора [12], в которой изучалась обратная задача для гиперболических уравнений с неизвестной правой частью составного вида, однако условия переопределения задачи были иные, а также работу А. И. Кожанова [11], в которой изучалась близкая по условиям переопределения обратная задача для параболических уравнений.

1. Постановка задачи

Пусть Ω есть ограниченная область пространства R^n с гладкой (для простоты бесконечно дифференцируемой) границей Γ , Q есть цилиндр $\Omega \times (0, T)$ конечной высоты T , $x = (x_1, \dots, x_n)$ есть точка области Ω , t есть точка интервала $(0, T)$, S есть боковая граница цилиндра $Q : S = \Gamma \times (0, T)$. Далее, пусть $h_i(x, t)$, $i = \overline{1, 3}$, $u_0(x)$, $u_1(x)$, $\varphi_1(x)$, $\psi_1(x)$, $\varphi_2(x)$, $f(x, t)$ есть заданные функции, определенные при $x \in \overline{\Omega}$, $t \in [0, T]$, $0 < t_1 \leq T$, $0 < t_2 \leq T$, $t_1 \neq t_2$.

Обратная задача: найти функции $u(x, t)$, $q_1(x)$, $q_2(x)$, $q_3(x)$, связанные в цилиндре Q уравнением

$$u_{tt} - \Delta u + a(x, t)u_t + b(x, t)u = \sum_{i=1}^3 h_i(x, t)q_i(x) + f(x, t), \quad (1)$$

при выполнении для функции $u(x, t)$ условий

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega, \quad (2)$$

$$u_t(x, 0) = u_1(x), \quad x \in \Omega, \quad (3)$$

$$u(x, t)|_S = 0, \quad (4)$$

$$u(x, t_1) = \varphi_1(x), \quad x \in \Omega, \quad (5)$$

$$u_t(x, t_1) = \psi_1(x), \quad x \in \Omega, \quad (6)$$

$$u(x, t_2) = \varphi_2(x), \quad x \in \Omega. \quad (7)$$

В рассматриваемой обратной задаче условия (2) – (4) суть условия обычной первой начально-краевой задачи, условия же (5) – (7) есть условия переопределения, необходимые для нахождения дополнительных неизвестных функций $q_1(x)$, $q_2(x)$, $q_3(x)$. Уточним, что условия (5) – (7) предполагают, что известна информация о состоянии среды или же иной характеристике, соответствующей процессу, описываемому уравнением (1) – в моменты времени t_1 и t_2 .

2. Разрешимость обратной задачи

Введем в рассмотрение пространства H_0 , H_1 , V_0 и V_1 :

$$H_i = \{v(x, t) \in L_\infty(0, T; W_2^2(\Omega)), v_t(x, t) \in L_\infty(0, T; W_2^{i+1}(\Omega)), v_{tt}(x, t) \in L_2(Q)\},$$

$$V_i = \{v(x, t) : v(x, t) \in H_i, v_t(x, t) \in H_i\}, \quad i = 0, 1;$$

нормы в этих пространствах определим естественным образом

$$\|v\|_{H_i} = \|v\|_{L_\infty(0, T; W_2^2(\Omega))} + \|v_t\|_{L_\infty(0, T; W_2^{i+1}(\Omega))} + \|v_{tt}\|_{L_2(Q)},$$

$$\|v\|_{V_i} = \|v\|_{H_i} + \|v_t\|_{H_i} + \|v_{tt}\|_{H_i} \quad i = 0, 1.$$

Рассмотрим следующую линейную алгебраическую относительно функций $a_1(x)$, $a_2(x)$, $a_3(x)$ систему

$$\sum_{i=1}^3 a_i(x)h_i(x, t_k) = v_{tt}(x, t_k) + a(x, t_k)v_t(x, t_k) - \Delta\varphi_k(x) + b(x, t_k)\varphi_k(x) - f(x, t_k), \quad k = 1, 2, \quad (8)$$

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^3 a_i(x)h_{it}(x, t_1) &= v_{ttt}(x, t_1) + a(x, t_1)v_{tt}(x, t_1) - \Delta\psi_1(x) + [a_t(x, t_1) + b(x, t_1)]\psi_1(x) + \\ &+ b_t(x, t_1)\varphi_1(x) - f_t(x, t_1). \end{aligned}$$

Предполагая, что определитель $d_0(x)$ этой системы не обращается в нуль на множестве $\bar{\Omega}$, найдем функции $a_i(x)$:

$$a_i(x) = \alpha_0^i(x) + \alpha_1^i(x)v_{tt}(x, t_1) + \alpha_2^i(x)v_{ttt}(x, t_1) + \alpha_3^i(x)v_t(x, t_2) + \alpha_4^i(x)v_{tt}(x, t_2), \quad (9)$$

функции $\alpha_k^i(x)$, $k = 0, 1, 2, 3, 4$ в равенствах (9) вполне конкретно вычисляются через функции $a(x, t)$, $b(x, t)$, $f(x, t)$, $\psi(x)$, $\varphi_k(x)$, $h_j(x, t)$, $k = 1, 2$, $j = \overline{1, 3}$.

Положим

$$A_j(x, t) = \sum_{i=1}^3 h_i(x, t)\alpha_j^i(x), \quad B_j(x, t) = A_{jt}(x, t) - a(x, t)A_j(x, t), \quad B_j(x) = B_j(x, 0), \quad j = \overline{1, 4},$$

$$s_i = \frac{5}{2} \max_{\Omega} B_i^2(x) + \frac{7}{2} \max_{\Omega} A_{ix}^2(x, 0) + 2 \max_{\Omega} [2a_t(x, 0) + b(x, 0)] \max_{\Omega} A_i^2(x, 0), \quad i = \overline{1, 4},$$

$$m_2 = \frac{3t^2}{\delta^2} \left(\max_{\Omega} [a_{tt}(x, t) + 2b_t(x, t)]^2 + \frac{t^2}{2} \max_{\Omega} b_{tt}^2(x, t) \right),$$

$$k_i(x) = \frac{3t}{\delta^2} \max_{\Omega} A_{itt}^2(x, t) + 4t \max_{\Omega} [2a_{tt}(x, t) + b_t(x, t)] \max_{\Omega} A_i^2(x, 0) + s_i(x), \quad i = \overline{1, 4},$$

$$r_i(x) = k_i(x) + 5m_2t \max_{\Omega} A_i^2(x, 0), \quad i = \overline{1, 4},$$

$$\tilde{r}(x) = \frac{2r_1(x)}{\min_{\Omega} [2a_t(x, t) + b(x, t)] - 2r_1(x)} + \frac{2r_2(x)}{1 - 2r_2(x)} + \frac{7 \max_{\Omega} A_1^2(x, 0)}{1 - 7 \max_{\Omega} A_1^2(x, 0)} + 1,$$

$$d(x) = 1 + \frac{2r_4(x)\tilde{r}(x)}{\min_{\Omega} [2a_t(x, t) + b(x, t)] - 2r_4(x)\tilde{r}(x)} + \frac{7 \max_{\Omega} A_4^2(x, 0)\tilde{r}(x)}{1 - 7 \max_{\Omega} A_4^2(x, 0)\tilde{r}(x)},$$

$$c_i(x) = 4 \max_{\Omega} A_{i+2}^2(x, 0) \left(1 + \frac{2 \max_{\Omega} B_2^2(x) + \delta_1^2 T}{1 - 2 \max_{\Omega} B_2^2(x) + \delta_1^2 T} + \frac{4 \max_{\Omega} A_1^2(x, 0)}{1 - 4 \max_{\Omega} A_1^2(x, 0)} \right), \quad i = 1, 2,$$

$$c_3(x) = c_1(x)t_2 \left(1 + \frac{c_2(x)}{1 - c_2(x)} \right),$$

$$f_1(x, t) = f(x, t) + \sum_{i=1}^3 h_i(x, t)\alpha_0^i(x),$$

$$F(x, t) = f_{1tt}(x, t) - [a_{tt}(x, t) + 2b_t(x, t)]u_1(x) - b_{tt}(x, t)[tu_1(x) + u_0(x)] + A_{3tt}(x, t)u_1(x).$$

Теорема 1. Пусть для функций $a(x, t)$, $b(x, t)$, $h_k(x, t)$, $k = \overline{1, 3}$, $\varphi_1(x)$, $\varphi_2(x)$, $\psi_1(x)$, $u_0(x)$, $u_1(x)$ и $f(x, t)$ выполняются включения $a(x, t) \in C^3(Q)$, $b(x, t) \in C^3(Q)$, $h_k(x, t) \in W_\infty^1(Q) \cap W_2^2(Q)$, $h_{kt}(x, t) \in W_\infty^1(Q)$, $h_{ktt}(x, t) \in W_2^1(Q)$, $h_k(x, t_i) \in W_\infty^1(\Omega)$, $k = 1, 2, 3$, $\varphi_i(x) \in W_2^2(\Omega) \cap \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega)$, $i = 1, 2$, $\psi_1(x) \in W_2^2(\Omega) \cap \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega)$, $u_0(x) \in W_2^4(\Omega) \cap \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega)$, $u_1(x) \in W_2^3(\Omega) \cap \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega)$, $f(x, t) \in L_2(0, T; W_2^2(\Omega))$, $f_t(x, t) \in L_2(0, T; W_2^1(\Omega))$, $f_{tt}(x, t) \in L_2(0, T; \overset{\circ}{W}_2^1(\Omega))$.

Кроме того, пусть выполняются условия

$$A_2(x, 0) \equiv 0, \quad d_0(x) \geq d_0 > 0, \quad x \in \overline{\Omega},$$

$$a(x, t) \geq a_0 > 0, \quad 2a_t(x, t) + b(x, t) > 0, \quad 2a_{tt}(x, t) + b_t(x, t) > 0, \quad (x, t) \in \overline{Q}.$$

Пусть $\exists \delta > 0$, $\delta_1 > 0$ такие, что выполняются следующие условия

$$a_0 - [\delta^2 + t^2 \max_Q [2a_{tt}(x, t) + b_t(x, t)] + 5m_2 \frac{t^2}{2}] > 0, \quad (10)$$

$$a_0 - \frac{1}{2\delta_1^2} \max_Q A_{2tt}^2(x, t) - 7\delta^2 > 0, \quad (11)$$

$$1 - \max\{2r_2(x), 7 \max_{\overline{\Omega}} A_1^2(x, 0), 2 \max_{\overline{\Omega}} A_{2t}^2(x, 0) + \delta_1^2 T\} > 0, \quad (12)$$

$$\min_{\overline{\Omega}} [2a_t(x, t) + b(x, t)] - \max\{2r_1(x), 2r_4(x)\tilde{r}(x), 2t_2^2 r_3(x)\tilde{r}(x)d(x)\} > 0, \quad (13)$$

$$1 - 7\tilde{r}(x) \cdot \max\{t_2^2 \max_{\overline{\Omega}} A_3^2(x, 0)d(x), \max_{\overline{\Omega}} A_4^2(x, 0)\} > 0, \quad (14)$$

$$1 - \max\{c_2(x), c_3(x)t_2\} > 0. \quad (15)$$

Тогда обратная задача (1) – (7) имеет решения $\{u(x, t), q_1(x), q_2(x), q_3(x)\}$ такие, что $u(x, t) \in V_0$, $q_k(x) \in W_2^1(\Omega)$, $k = \overline{1, 3}$.

Доказательство. Положим

$$g_1(x) = \Delta u_0(x) - a(x, 0)u_1(x) - b(x, 0)u_0(x) + f_1(x, 0),$$

$$g_2(x) = \Delta u_1(x) - [a_t(x, 0) + b(x, 0)]u_1(x) - b_t(x, 0)u_0(x) + f_1t(x, 0) - a(x, 0)g_1(x),$$

$$\gamma_1(x) = g_1(x) + A_3(x, 0)u_1(x), \quad \gamma_2(x) = g_2(x) + B_3(x, 0)u_1(x).$$

Рассмотрим следующую краевую задачу: найти функцию $w(x, t)$, являющуюся в цилиндре Q решением уравнения

$$\begin{aligned} Lw &\equiv w_{tt}(x, t) - \Delta w + a(x, t)w_t(x, t) + (2a_t(x, t) + b(x, t))w(x, t) = \\ &= F(x, t) + A_{1tt}(x, t)w(x, t_1) + A_{2tt}(x, t)w_t(x, t_1) + A_{3tt}(x, t) \int_0^{t_2} w(x, \tau) d\tau + \\ &+ A_{4tt}(x, t)w(x, t_2) - [a_{tt}(x, t) + 2b_t(x, t)] \int_0^t w(x, \tau) d\tau - b_{tt}(x, t) \int_0^t \int_0^\tau w(x, \xi) d\xi d\tau, \end{aligned} \quad (16)$$

такую, что для нее выполняются условия (2), (3), а также следующие условия

$$w(x, 0) = \gamma_1(x) + A_1(x, 0)w(x, t_1) + A_3(x, 0) \int_0^{t_2} w(x, \tau) d\tau + A_4(x, 0)w(x, t_2), \quad x \in \Omega, \quad (17)$$

$$w_t(x, 0) = \gamma_2(x) + B_1(x)w(x, t_1) + B_2(x)w_t(x, t_1) + B_3(x) \int_0^{t_2} w(x, \tau) d\tau + B_4(x)w(x, t_2), \quad (18)$$

$$w(x, t)|_{\Gamma \times (0, T)} = 0. \quad (19)$$

Разрешимость данной краевой задачи докажем, комбинируя метод регуляризации и метод продолжения по параметру.

При фиксированном положительном ε рассмотрим краевую задачу: найти функцию $w(x, t)$, являющуюся в цилиндре Q решением уравнения

$$L_{\varepsilon\lambda} w = w_{tt}^\varepsilon(x, t) - \Delta w^\varepsilon(x, t) + a(x, t)w_t^\varepsilon(x, t) + [2a_t(x, t) + b(x, t)]w^\varepsilon(x, t) - \\ - \varepsilon \Delta w_t^\varepsilon(x, t) = F(x, t) + \lambda r(x, t), \quad (16_{\varepsilon\lambda})$$

где

$$r(x, t) = A_{1tt}(x, t)w^\varepsilon(x, t_1) + A_{2tt}(x, t)w_t^\varepsilon(x, t_1) + A_{3tt}(x, t) \int_0^{t_2} w^\varepsilon(x, \tau) d\tau + \\ + A_{4tt}(x, t)w^\varepsilon(x, t_2) - [a_{tt}(x, t) + 2b_t(x, t)] \int_0^t w^\varepsilon(x, \tau) d\tau - b_{tt}(x, t) \int_0^t \int_0^\tau w^\varepsilon(x, \xi) d\xi d\tau,$$

и такую, что для нее выполняются условия (2), (3), (17) – (19).

Обозначим через Λ множество тех чисел λ из отрезка $[0, 1]$, для которых краевая задача (16 $_{\varepsilon\lambda}$), (2), (3), (17) – (19) разрешима в пространстве V_1 при произвольной функции $F(x, t)$ из пространства $L_2(Q)$.

Как известно, если множество Λ не пусто, открыто и замкнуто одновременно, то оно совпадает со всем отрезком $[0, 1]$. А это и будет означать, что краевая задача (16), (2), (3), (17) – (19) имеет решение из пространства V_1 .

При $\lambda = 0$ существует функция $w^\varepsilon(x, t)$, принадлежащая пространству H_1 , удовлетворяющая уравнению (16 $_{\varepsilon,0}$) и такая, что для нее выполняются условия (17) – (19) – см. [13]. Имея функцию $w^\varepsilon(x, t)$, нетрудно с помощью условий (2) и (3) найти саму функцию $u^\varepsilon(x, t)$; очевидно, что эта функция будет принадлежать пространству V_1 . Следовательно, множество Λ не пусто – число 0 принадлежит ему. Для доказательства открытости и замкнутости Λ установим необходимые априорные оценки решений задачи (16 $_{\varepsilon\lambda}$), (2), (3), (17) – (19) из пространства V_1 . Для удобства индекс ε у функции $w^\varepsilon(x, t)$ временно опустим.

Рассмотрим равенство

$$\int_0^t \int_\Omega L_{\varepsilon\lambda} w w_\tau dx d\tau = \int_0^t \int_\Omega F w_\tau dx d\tau + \lambda \int_0^t \int_\Omega r w_\tau dx d\tau.$$

Интегрируя по частям в левой части данного равенства, используя условие (19), придем к следующему равенству

$$\frac{1}{2} \int_\Omega w_t^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_\Omega w_{x_i}^2(x, t) dx + \int_0^t \int_\Omega a(x, \tau) w_\tau^2 dx d\tau + \varepsilon \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_\Omega w_{x_i \tau}^2 dx d\tau + \\ + \frac{1}{2} \int_\Omega [2a_t(x, t) + b(x, t)] w^2(x, t) dx = \int_0^t \int_\Omega F w_\tau dx d\tau + \lambda \int_0^t \int_\Omega r(x, \tau) w_\tau dx d\tau +$$

$$+\frac{1}{2} \int_{\Omega} w_t^2(x, 0) dx + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, 0) dx + \frac{1}{2} \int_{\Omega} [2a_t(x, 0) + b(x, 0)] w^2(x, 0) dx + \frac{1}{2} \int_0^t \int_{\Omega} [2a_{\tau\tau} + b_{\tau}] w^2 dx d\tau.$$

Учитывая условия задачи (17), (18), требования теоремы, налагаемые на функции $a(x, t)$, $b(x, t)$, применяя элементарные арифметические неравенства, получим

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \int_{\Omega} w_t^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t) dx + a_0 \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + \varepsilon \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i\tau}^2 dx d\tau + \\ & + \frac{1}{2} \min_{\Omega} [2a_t(x, t) + b(x, t)] \int_{\Omega} w^2(x, t) dx \leq \int_0^t \int_{\Omega} F(x, \tau) w_{\tau} dx d\tau + \lambda \int_0^t \int_{\Omega} r(x, \tau) w_{\tau} dx d\tau + \\ & + \frac{1}{2} \max_{\overline{Q}} [2a_{tt}(x, t) + b_t(x, t)] \int_0^t \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + s_1(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_1) dx + s_2(x) \int_{\Omega} w_t^2(x, t_1) dx + \\ & + s_3(x) \int_{\Omega} \left(\int_0^{t_2} w(x, \tau) d\tau \right)^2 dx + s_4(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_2) dx + \frac{7}{2} \max_{\Omega} A_1^2(x, 0) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_1) dx + \\ & + \frac{7}{2} \max_{\Omega} A_3^2(x, 0) \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n \left(\int_0^{t_2} w_{x_i} d\tau \right)^2 dx + \frac{7}{2} \max_{\Omega} A_4^2(x, 0) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_2) dx + N_1, \end{aligned}$$

где число N_1 определяется лишь входными данными задачи.

Применяя к ряду слагаемых правой части соотношения неравенства Юнга и Гельдера, учитывая вид функции $r(x, t)$, условие (17) краевой задачи (16 $_{\varepsilon, \lambda}$) – (19), приходим к следующему соотношению

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \int_{\Omega} w_t^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t) dx + a_0 \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + \varepsilon \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i\tau}^2 dx d\tau + \\ & + \frac{1}{2} \min_{\Omega} [2a_t(x, t) + b(x, t)] \int_{\Omega} w^2(x, t) dx \leq m_1 \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + k_1(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_1) dx + \\ & + k_2(x) \int_{\Omega} w_t^2(x, t_1) dx + t_2 k_3(x) \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + k_4(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_2) dx + \\ & + \frac{7}{2} \max_{\Omega} A_1^2(x, 0) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_1) dx + \frac{7}{2} \max_{\Omega} A_3^2(x, 0) t_2 \sum_{i=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i}^2 dx d\tau + \\ & + \frac{7}{2} \max_{\Omega} A_4^2(x, 0) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_2) dx + m_2 \int_0^t \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + N_2, \end{aligned}$$

где $m_1 = \delta^2 + t^2 \max_{\overline{Q}} [2a_{tt}(x, t) + b_t(x, t)]$, число N_2 определяется лишь входными данными задачи.

Оценивая сверху последнее интегральное слагаемое данного неравенства, получаем

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \int_{\Omega} w_t^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \frac{\min[2a_t(x, t) + b(x, t)]}{\Omega} \int_{\Omega} w^2(x, t) dx + \\ & + (a_0 - m_3) \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + \varepsilon \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau \leq r_1(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_1) dx + r_2(x) \int_{\Omega} w_t^2(x, t_1) dx + \\ & + t_2 r_3(x) \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + r_4(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_2) dx + \frac{7}{2} \frac{\max A_1^2(x, 0)}{\Omega} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_1) dx + \\ & + \frac{7}{2} \frac{\max A_3^2(x, 0)}{\Omega} t_2 \sum_{i=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i}^2 dx d\tau + \frac{7}{2} \frac{\max A_4^2(x, 0)}{\Omega} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_2) dx + N_3, \quad (20) \end{aligned}$$

где $m_3 = m_1 + 5m_2 \frac{t^2}{2}$, постоянная N_3 определяется лишь входными данными задачи.

В силу условия (10) первые три слагаемых левой части неравенства (20) будут ограничены сверху правой его частью. Полагая в этом следствии $t = t_1$, получим

$$\begin{aligned} & \left[\frac{1}{2} - r_2(x) \right] \int_{\Omega} w_t^2(x, t_1) dx + \left[\frac{1}{2} - \frac{7}{2} \frac{\max A_1^2(x, 0)}{\Omega} \right] \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_1) dx + \\ & + \left(\frac{1}{2} \frac{\min[2a_t(x, t) + b(x, t)]}{\Omega} - r_1(x) \right) \int_{\Omega} w^2(x, t_1) dx \leq t_2 r_3(x) \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + r_4(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_2) dx + \\ & + \frac{7}{2} t_2 \frac{\max A_3^2(x, 0)}{\Omega} \sum_{i=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i}^2 dx d\tau + \frac{7}{2} \frac{\max A_4^2(x, 0)}{\Omega} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_2) dx + N_3. \end{aligned}$$

В силу условий (12) и (13) теоремы из неравенства (20) имеем

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \int_{\Omega} w_t^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t) dx + (a_0 - m_3) \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + \varepsilon \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau + \\ & + \frac{1}{2} \frac{\min[2a_t(x, t) + b(x, t)]}{\Omega} \int_{\Omega} w^2(x, t) dx \leq t_2 r_3(x) \tilde{r}(x) \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + r_4(x) \tilde{r}(x) \int_{\Omega} w^2(x, t_2) dx + \\ & + \frac{7}{2} t_2 \frac{\max A_3^2(x, 0)}{\Omega} \tilde{r}(x) \sum_{i=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i}^2 dx d\tau + \frac{7}{2} \frac{\max A_4^2(x, 0)}{\Omega} \tilde{r}(x) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t_2) dx + N_4, \quad (21) \end{aligned}$$

где число N_4 определяется лишь входными данными задачи.

Положив в одном из следствий последнего неравенства $t = t_2$, в силу условий (13), (14) теоремы не трудно прийти к следующему соотношению

$$\frac{1}{2} \frac{\min[2a_t(x, t) + b(x, t)]}{\Omega} \int_{\Omega} w^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \int_{\Omega} w_t^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t) dx +$$

$$\begin{aligned}
 &+(a_0 - m_3) \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + \varepsilon \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau \leq t_2 r_3(x) \tilde{r}(x) d(x) \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + \\
 &+ \frac{7}{2} t_2 \max_{\Omega} A_3^2(x, 0) \tilde{r}(x) d(x) \sum_{i=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i}^2 dx d\tau + N_5, \tag{22}
 \end{aligned}$$

постоянная N_5 определяется лишь входными данными задачи.

Проинтегрировав одно из следствий неравенства (22) по переменной τ от 0 до t и положив в полученном соотношении $t = t_2$, получим

$$\begin{aligned}
 &\left(\min_{\Omega} [2a_t(x, t) + b(x, t)] - 2t_2^2 r_3(x) \tilde{r}(x) d(x) \right) \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w^2 dx d\tau + \\
 &+ \left(1 - 7t_2^2 \max_{\Omega} A_3^2(x, 0) \tilde{r}(x) d(x) \right) \sum_{i=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i}^2 dx d\tau \leq N_6,
 \end{aligned}$$

постоянная N_6 определяется лишь входными данными задачи.

Отсюда в силу условий (13) и (14) теоремы из неравенства (22) получим первую априорную оценку

$$\int_{\Omega} w_t^2(x, t) dx + \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t) dx + \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + \varepsilon \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau + \int_{\Omega} w^2(x, t) dx \leq N_7, \tag{23}$$

где число N_7 определяется лишь входными данными задачи и не зависит от ε .

Далее рассмотрим равенство

$$- \int_0^t \int_{\Omega} L_{\varepsilon \lambda} w \Delta w_{\tau} dx d\tau = - \int_0^t \int_{\Omega} F \Delta w_{\tau} dx d\tau - \lambda \int_0^t \int_{\Omega} r \Delta w_{\tau} dx d\tau.$$

Интегрируя по частям в первом и втором слагаемых левой части равенства, используя условия (17) – (19) краевой задачи, применяя элементарные арифметические неравенства, получим

$$\begin{aligned}
 &\frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau \leq \int_0^t \int_{\Omega} a(x, \tau) w_{\tau} \Delta w_{\tau} dx d\tau + \\
 &+ \int_0^t \int_{\Omega} [2a_{\tau} + b] w \Delta w_{\tau} dx d\tau - \int_0^t \int_{\Omega} F \Delta w_{\tau} dx d\tau - \lambda \int_0^t \int_{\Omega} r(x, \tau) \Delta w_{\tau} dx d\tau + \\
 &+ \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} B_2^2(x, 0) w_{x_i t}^2(x, t_1) dx + 2 \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} A_1^2(x, 0) w_{x_i x_j}^2(x, t_1) dx + \int_{\Omega} M_1^2(x) dx + \\
 &+ 2t_2 \int_{\Omega} A_3^2(x, 0) \sum_{i=1}^n \int_0^{t_2} w_{x_i x_j}^2 d\tau dx + 2 \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} A_4^2(x, 0) w_{x_i x_j}^2(x, t_2) dx, \tag{24}
 \end{aligned}$$

где $M_1(x)$ представляет собой сумму, слагаемыми которой являются функция $w(x, t)$, ее производные первого порядка, либо функции, определяемые входными данными задачи.

Применяя к первым 4-м слагаемым правой части соотношения неравенство Юнга, взяв $\delta^2 = \frac{\varepsilon}{4}$, учитывая первую априорную оценку (23) будем иметь

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \frac{\varepsilon}{2} \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau \leq \\ & \leq \max_{\Omega} B_2^2(x, 0) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t_1) dx + 2 \max_{\Omega} A_1^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_1) dx + \\ & + 2t_2 \max_{\Omega} A_3^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + 2 \max_{\Omega} A_4^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_2) dx + N_8, \end{aligned} \quad (25)$$

где число N_8 определяется входными данными задачи и числом ε .

Полагая в одном из следствий данного неравенства $t = t_1$, в силу требований (12) теоремы, из неравенства (25) будем иметь

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau \leq \\ & \leq n_1(x) t_2 \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + n_2(x) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_2) dx + N_9, \end{aligned} \quad (26)$$

где

$$n_i(x) = 4 \max_{\Omega} A_{i+2}^2(x, 0) \left(1 + \frac{2 \max_{\Omega} B_2^2(x, 0)}{1 - 2 \max_{\Omega} B_2^2(x, 0)} + \frac{4 \max_{\Omega} A_1^2(x, 0)}{1 - 4 \max_{\Omega} A_1^2(x, 0)} \right), \quad i = 1, 2,$$

число N_9 определяется входными данными задачи и числом ε .

Полагая в одном из следствий последнего неравенства $t = t_2$, в силу условия (15) получим

$$\sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_2) dx \leq \frac{n_1(x) t_2}{1 - n_2(x)} \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + N_{10},$$

где число N_{10} определяется входными данными задачи и числом ε .

Таким образом, из неравенства (26) получим

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau \leq \\ & \leq n_1(x) t_2 \left(1 + \frac{n_2(x)}{1 - n_2(x)} \right) \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + N_{11}, \end{aligned} \quad (27)$$

число N_{11} определяется входными данными задачи и числом ε .

Проинтегрировав в одном из следствий неравенства (27) по переменной τ от 0 до t , положив в полученном неравенстве $t = t_2$, в силу условия (15) теоремы получим

$$\sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau \leq N_{12},$$

где постоянная N_{12} определяется входными данными задачи и числом ε .

В силу последнего из неравенства (27) приходим ко второй априорной оценке в случае, когда ε является фиксированной величиной

$$\sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau \leq N_{13},$$

где число N_{13} определяется входными данными задачи и числом ε .

Третья оценка получается при умножении равенства (16 $_{\varepsilon\lambda}$) на функцию $w_{\tau\tau}$, интегрирования полученного равенства по цилиндру Q_t с учетом первых двух оценок.

$$\int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau\tau}^2 dx d\tau \leq N_{14},$$

постоянная N_{14} определяется входными данными задачи и числом ε .

Исходя из трех априорных оценок, мы приходим к финальной оценке в случае, когда ε является фиксированной величиной

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} w^2(x, t) dx + \int_{\Omega} w_t^2(x, t) dx + \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i}^2(x, t) dx + \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \\ & + \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau}^2 dx d\tau + \int_0^t \int_{\Omega} w_{\tau\tau}^2 dx d\tau + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} \Delta w_{\tau}^2 dx d\tau \leq N, \end{aligned} \quad (28)$$

где постоянная N определяется входными данными задачи и числом ε .

Из данной оценки и следует открытость и замкнутость множества Λ . Как уже говорилось выше, непустота, открытость и замкнутость множества Λ означает его совпадение со всем отрезком $[0, 1]$, а, следовательно, и разрешимость краевой задачи (16 $_{\varepsilon}$), (2), (3), (17) – (19) при фиксированном ε в пространстве V_1 .

На следующем шаге рассмотрим случай, когда ε не является фиксированной величиной. Вновь рассмотрим краевую задачу (16 $_{\varepsilon}$), (2), (3), (17) – (19) и получим в этом случае априорные оценки для ее решений.

Полученная при фиксированном ε первая априорная оценка (23) остается справедливой и в случае, когда ε не является фиксированной величиной.

Для получения второй априорной оценки умножим равенство (16 $_{\varepsilon}$) на функцию Δw_t . Повторив ряд операций, что были произведены в случае, когда ε являлся фиксированной величиной, придем к неравенству (24) с $\lambda = 1$.

Интегрируя по частям в последних двух слагаемых левой части неравенства (24), применяя неравенство Юнга, учитывая условие, налагаемое теоремой на функцию $a(x, t)$, а также первую априорную оценку (23), придем к следующему соотношению

$$\frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \int_{\Omega} \Delta w^2(x, t) dx + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau + a_0 \sum_{i,j=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau \leq$$

$$\begin{aligned} &\leq - \int_0^t \int_{\Omega} F \Delta w_{\tau} dx d\tau - \int_0^t \int_{\Omega} r(x, \tau) \Delta w_{\tau} dx d\tau + \delta^2 \sum_{i,j=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau + \\ &+ \max_{\bar{\Omega}} B_2^2(x, 0) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t_1) dx + 2 \max_{\bar{\Omega}} A_1^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_1) dx + \\ &+ 2t_2 \max_{\bar{\Omega}} A_3^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + 2 \max_{\bar{\Omega}} A_4^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_2) dx + C_1, \end{aligned}$$

где число C_1 определяется входными данными задачи и не зависит от ε .

Интегрируя по частям в первом слагаемом правой части последнего неравенства, а также в каждом из слагаемых функции $r(x, t)$, используя условие (19), неравенство Юнга, оценку (23), а также условия на функцию $F(x, t)$, приходим к соотношению

$$\begin{aligned} &\frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau + a_1 \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau \leq \\ &\leq \left(\max_{\bar{\Omega}} B_2^2(x, 0) + \frac{\delta_1^2 T}{2} \right) \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t_1) dx + 2 \max_{\bar{\Omega}} A_1^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_1) dx + \\ &+ 2t_2 \max_{\bar{\Omega}} A_3^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + 2 \max_{\bar{\Omega}} A_4^2(x, 0) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_2) dx + C_2, \quad (29) \end{aligned}$$

где $a_1 = a_0 - \frac{1}{2\delta_1^2} \max_{\bar{Q}} A_{2tt}^2(x, t) - 7\delta^2$, постоянная C_2 определяется входными данными задачи и не зависит от ε .

Положив в одном из следствий неравенства (29) $t = t_1$, учитывая условие (12) теоремы, получим

$$\begin{aligned} &\sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + 2\varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau + 2a_1 \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau \leq \\ &\leq c_1(x) t_2 \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + c_2(x) \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t_2) dx + C_3, \quad (30) \end{aligned}$$

где число C_3 определяется входными данными задачи и не зависит от ε .

От неравенства (30) нетрудно прийти к соотношению

$$\begin{aligned} &\sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + 2\varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau + \\ &+ 2a_1 \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau \leq c_3(x) \sum_{i,j=1}^n \int_0^{t_2} \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2 dx d\tau + C_4, \quad (31) \end{aligned}$$

постоянная C_4 определяется входными данными задачи и не зависит от ε .

Проинтегрировав одно из следствий последнего неравенства по переменной τ от 0 до t , положив в полученном выражении $t = t_2$, в силу (15) из неравенства (31) получим вторую равномерную по ε априорную оценку.

$$\sum_{i=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i t}^2(x, t) dx + \sum_{i,j=1}^n \int_{\Omega} w_{x_i x_j}^2(x, t) dx + \varepsilon \int_0^t \int_{\Omega} (\Delta w_{\tau})^2 dx d\tau + \sum_{i=1}^n \int_0^t \int_{\Omega} w_{x_i \tau}^2 dx d\tau \leq C_5,$$

постоянная C_5 определяется входными данными задачи и не зависит от ε .

Третья априорная оценка имеет тот же вид, что и в случае фиксированного ε и является очевидным следствием первых двух оценок.

Исходя из трех априорных оценок, приходим к финальной оценке вида (28), в которой правая часть определяется лишь входными данными задачи и не зависит от ε .

Эта оценка и дает нам разрешимость задачи (16 $_{\varepsilon}$), (2), (3), (17) – (19) в пространстве V_0 . Найденная функция $u(x, t) = u^{\varepsilon}(x, t)$ является решением уравнения (16 $_{\varepsilon\lambda}$) с $\lambda = 1$.

Учитывая, что $w^{\varepsilon} = u_{tt}^{\varepsilon}$, исходя из финальной оценки, имеем

$$\sum_{i=1}^n \int_{\Omega} u_{ttt x_i}^{\varepsilon 2}(x, t) dx \leq K.$$

При $t = t_i$ справедливы оценки $\|u_{ttt}^{\varepsilon}(x, t_i)\|_{W_2^1(\Omega)} \leq C, i = 1, 2$.

Подпоследовательности $\{u_{ttt}^{\varepsilon}(x, t_1)\}, \{u_{ttt}^{\varepsilon}(x, t_2)\}$ равномерно ограничены в $W_2^1(\Omega)$. Тогда существует функция $u(x, t)$ такая, что при $m \rightarrow \infty$ имеют место следующие сходимости: $u_{ttt}^m(x, t_i) \rightarrow u_{ttt}(x, t_i), i = 1, 2$ сильно в $L_2(\Omega)$, $u_{ttt}^m(x, t) \rightarrow u_{ttt}(x, t), u_{ttt}^m(x, t) \rightarrow u_{ttt}(x, t), u_{tt}^m(x, t) \rightarrow u_{tt}(x, t), \Delta u_{tt}^m(x, t) \rightarrow \Delta u_{tt}(x, t), \sqrt{\varepsilon_m} \Delta u_{ttt}^m(x, t) \rightarrow 0$ при $\varepsilon_m \rightarrow 0$ слабо в $L_2(Q)$.

Из указанных сходимостей следует, что для предельной функции выполняется уравнение (16). Таким образом, найденная функция является решением краевой задачи (16), (2), (3), (17) – (19).

Проинтегрировав уравнение (16) по переменной τ от 0 до t , учитывая условия (2), (3), (17) (18), а также вид функций $B_i(x, 0), \gamma_1(x), \gamma_2(x)$ и $g_2(x)$ придем к равенству

$$u_{ttt}(x, t) - \Delta u_t(x, t) + a(x, t)u_{tt}(x, t) + a_t(x, t)u_t(x, t) + b(x, t)u_t(x, t) + b_t(x, t)u(x, t) = f_{1t}(x, t) + A_{3t}(x, t)u_1(x) + u_{tt}(x, t_1)A_{1t}(x, t) + u_{ttt}(x, t_1)A_{2t}(x, t) + A_{3t}(x, t) \int_0^{t_2} u_{\tau\tau} d\tau + A_{4t}(x, t)u_{tt}(x, t_2).$$

Вновь проинтегрировав полученное равенство по переменной τ от 0 до t , применяя условия (2), (3), (17), условия, налагаемые теоремой на функцию $A_2(x, 0)$, а также вид функций $\gamma_1(x), g_1(x), f_1(x, t)$ и $A_i(x, t)$, придем к равенству

$$u_{tt}(x, t) - \Delta u(x, t) + a(x, t)u_t(x, t) + b(x, t)u(x, t) = f(x, t) + \sum_{i=1}^3 h_i(x, t) (\alpha_0^i(x) + \alpha_1^i(x)u_{tt}(x, t_1) + \alpha_2^i(x)u_{ttt}(x, t_1) + \alpha_3^i(x)u_t(x, t_2) + \alpha_4^i(x)u_{tt}(x, t_2)).$$

Положив функции $q_i(x)$ равными $a_i(x)$ согласно (9), придем к уравнению (1). Таким образом, найденная нами функция $u(x, t)$ будет являться решением уравнения (1). Выполнимость условий (5) – (7) показывается аналогично. Условие (19) краевой задачи, а также условия, налагаемые на функции $u_0(x), u_1(x)$ влекут выполнимость условия (4).

Таким образом, найденные нами функции $u(x, t), q_1(x), q_2(x), q_3(x)$ – есть решение первоначальной обратной задачи (1) – (7) из требуемых классов. \square

Литература

1. Романов, В. Г. Обратные задачи математической физики / В. Г. Романов. – М.: Наука, 1984.
2. Prilepko, A. I. Methods Solving Inverse Problems in Mathematical Phisic / A. I. Prilepko, D. G. Orlovsky, I. A. Vasin. – N. Y.: Marcel Deccer., 2000.
3. Anikonov, Yu. E. Multidimensional Inverse and I'll-Posed Problems for Differential equations / Yu. E. Anikonov – Utrecht: The Netherlands VSP BV, 1995.
4. Anikonov, Yu. E. Inverse and I'll-Posed Sources Problems / Yu. E. Anikonov – Utrecht: The Netherlands VSP BV, 1997.
5. Kabanikhin, S. I. Identification Problems of wave Phenomena – theory and numerics / S. I. Kabanikhin, A. Lorenzi – Utrecht: The Netherlands VSP BV, 2000.
6. Savateev, E. G. Well-posedness and reduction of an inverse problem for a hyperbolic equation / E. G. Savateev // J. of Inverse and Ill-Posed Problems. – 1994. – V. 2, № 2. – P. 165 – 180.
7. Бубнов, В. А. О корректных краевых и обратных задачах для некоторых классов эволюционных уравнений: дис. ... д-ра физ.-мат. наук / В. А. Бубнов. – Новосибирск, 1989. – 287 с.
8. Искендеров, А. Д. Некоторые обратные задачи об определении правых частей дифференциальных уравнений / А. Д. Искендеров // Изв. АН АзССР, Сер. физ-техн. и мат. наук. – 1976. – № 2. – С. 58 – 63.
9. Амиров, А. Х. К вопросу о разрешимости обратных задач / А. Х. Амиров // Докл. АН СССР. – 1986. – Т. 290, № 2. – С. 268 – 270.
10. Амиров, А. Х. К вопросу о разрешимости обратных задач / А. Х. Амиров // СМЖ. – 1987. – Т. 28, № 6. – С. 3 – 12.
11. Кожанов, А. И. Задача определения решения и правой части специального вида в параболическом уравнении / А. И. Кожанов // Обратные задачи и информационные технологии / Югорский НИИ инф. технологий. – 2002. – Т. 1, № 3. – С. 13 – 41.
12. Сафиуллова, Р. Р. Некоторые задачи для одного класса уравнений составного типа / Р. Р. Сафиуллова // Мат. заметки ЯГУ. – 2004. – Т. 11, № 2. – С. 58 – 63.
13. Kozhanov, A. I. Composite Type equations and Inverse Problems / A. I. Kozhanov – Utrecht: The Netherlands VSP BV, 1999.

Кафедра алгебры и геометрии,
Стерлитамакская государственная педагогическая академия
regina-saf@yandex.ru

Поступила в редакцию 23 марта 2009 г.